# Controller/ bril

De controller van de racedrone wordt in dit document verder uitgewerkt.

# Verantwoordelijkheid

De verantwoordelijkheid van dit subsysteem is het aansturen van de drone. De gebruiker moet in staat zijn om via de controller de drone aan te sturen en feedback van de sensoren uit de drone te ontvangen. Via een speciale bril kan de gebruiker beelden zien die via de camera op de drone naar de gebruiker gestuurd worden.

# Signalen/ berichten

De volgende signalen worden verwacht om de controller te realiseren:

* De camera beelden vanaf de drone worden naar de controller gestuurd.
* De controller moet kunnen verbinden met de drone.
* De data van sensoren moet ontvangen worden op de drone.

De volgende berichten worden verstuurd vanaf de controller om te communiceren met de drone.

* De controller verstuurd bewegingsinstructies naar de drone.

## Aangeboden services

Het is mogelijk om instructies te ontvangen vanaf de controller.

## Vereiste services

Vraag: Zijn de controller en de bril twee aparte subsystemen?